#### **BAB IV**

### PENGUJIAN DAN ANALISA

#### 4.1 Pengujian

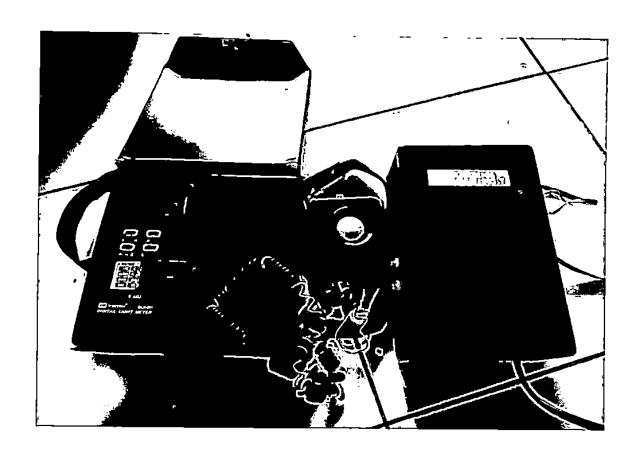
#### 4.1.1 Pengujian LDR

Sensor yang digunakan untuk membaca intensitas cahaya adalah sensor LDR. Pengujian dilakukan dengan menggunakan lampu yang dilengkapi dengan pengaturan redup dan terang dan alat ukur luxmeter. LDR merupakan hambatan oleh karena itu yang diamati adalah perbahan resistansinya setiap ada perubahan intensitas cahayanya. Hasil pengujian terlihat pada tabel 4.1 sebagai berikut:

Tabel 4.1 Data Hasil Pengujian Sensor LDR

Luxmeter	Hambatan	Vout	
19.999	100 ohm	2.97 V	
10.000	154 ohm	2.44 V	
1000	500 ohm	1.14 V	
100	2400 ohm	291 mV	
30	6500 ohm	111 mV	
10	16.000 ohm	45 mV	
1	130 k ohm	5.7 mV	
и	<u>                                     </u>		

Jadi semakin tinggi nilai luxmeter nilai hambatan LDR dan V output



Gambar 4.1 Pengujian Lux Meter

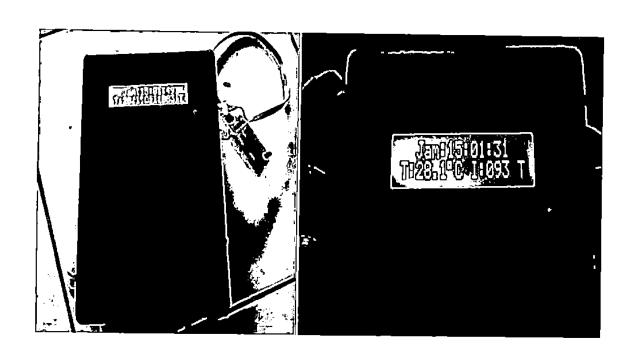
### 4.1.2 Pengujian LM35

Sensor yang digunakan untuk membaca suhu adalah sensor LM35. Digunakannya sensor ini karena akurasinya yang cukup baik dan tidak perlu untuk mengkalibrasi lagi karena keluarannya yang linier yaitu 1 °C/ 10mV. Pengujian dilakukan dengan menggunakan termometer dengan beberapa perlakuan. Hasil

Tabel 4.2. Pengujian Sensor LM35

Pengukuran Termometer (°C)	Pengukuran Sensor (°C)	Keterangan Perlakuan
0	1	Ditempelkan pada es
10	10	Dimasukkan air es
25	25	Dimasukkan ke dalam air
35	35	Dimasukan ke dalam air dengan
50	50	air yang terus dipanasi.
80	80	

## 4.1.3 Pengujian Penampil



Gambar 4.1 Penampil LCD

### 4.1.4 Pengujian Driver Motor

Pengujian driver motor bertujuan untuk mengetahui logika yang benar pada saat memerintahkan motor untuk berputar kekanan atau ke kiri. Pengujian dilakukan dengan memberikan logika 0 atau 1 pada pin in1 dan in2 IC L293D. Hasil pengujian dapat dilihat pada tabel:

Tabel 4.3 Pengujian Driver Motor L293

In 1	In 2	Motor bergerak
0	1	Kanan
1	0	kiri
0	0	diam

# 4.1.5 Pengujian Catu Daya

Rangkaian catu daya merupakan bagian yang cukup penting pada perancangan sistem elektronik. Pada perancangan sensor arus tegangan yang digunakan adalah 5 volt dan 12 volt. 5 volt digunakan untuk bagian mikrokontroller dan 12 volt untuk motor. Untuk memenuhi kebutuhan tersebut digunakan LM7805 sebagai regulator tegangan 5 volt dan 7812 sebagai regulator tegangan 12 volt. Pada pengujian ini digunakan adaptor variabel 0-24 sebagai sumber utama pengganti trafo dan multimeter digital untuk mengukur tegangan. Data hasil pengujian dapat dilihat pada tabel 4.4.

Tabel 4.4a. Hasil pengujian catu daya untuk regulator LM7805

No	Tegangan Input (DC)	Tegangan Output	Keterangan
1	2,8 volt	0,13 volt	Gagal
2	4,6 volt	3,68 volt	Gagal
3	6.5 volt	4,91 volt	ОК
4	7,5 volt	4.98 volt	ОК
5	9.12 volt	4.98 volt	OK

Tabel 4.4b. Hasil pengujian catu daya untuk regulator LM7812

No	Tegangan Input (DC)	Tegangan Output	Keterangan
1	5.6	4.8 volt	Gagal
2	6.9	5.56 volt	Gagal
3	7,75 volt	5.92 volt	Gagal
4	12.0 volt	11.61 volt	Gagal
5	13.6 volt	11.98 volt	OK

Berdasarkan data pengujian menunjukkan bahwa hubungan antara tegangan *input* dan tegangan *output* regulator bersifat sebagai pembatas tegangan. IC regulator akan bersifat sebagai pembatas tegangan yang stabil apabila tegangan input lebih besar dari tegangan output minimal 1.5 volt. Tegangan keluaran dari IC regulator tidak murni 100% sama dengan nilai yang tertulis pada IC, akan tetapi kurang dari atau lebih dengan toleransi 5%. Salah satu penyebabnya adalah adanya perubahan energy menjadi panas dan faktor alat akur.

Untuk menjaga kestabilan tegangan catu daya maka tegangan masukan untuk 7805 yang dipilih 7.5 volt DC dan 7812 dipilih tegangan input 15 volt. Hal untuk mengantisipasi IC regulator menjadi panas karena perbedaan tegangan yang terlalu tinggi, selain itu untuk menjaga suhu agar tetap stabil perlu

ditambahkan nlat pendingin (hagteink) agar IC tidak cenat rusak

# 4.1.6 Pengujian Keseluruhan Alat

Pengujian kali ini melibatkan keseluruhan rangkaian yang telah dirancang. Pengujian rangkaian mikrontroler adalah pengujian terhadap semua fungsi yang ada dalam rangkaian tersebut yang telah terintegrasi dalam suatu rangkaian yang utuh, meliputi pengujian LCD, pengujian sensor, catudaya, penampil, pengujian tombol dan pengujian motor. Hasil dari pengujian ini secara keseluruhan dapat dilihat pada tabel sebagai berikut:

Tabel 4.5 Pengujian keseluruhan sistem

No	Jam	Intensitas Cahaya (lux)	Suhu	Gorden	keterangan
1	5	6	28	tutup	
2	6	10	28	buka	
4	7	15	28	buka	
5	8	44	29	buka	
6	9	73	29	buka	<del>                                     </del>
7	10	80	30	buka	
8	11	91	30	buka	
9	12	100	31	buka	
10	13	97	31	buka	
11	14	94	30	buka	
12	15	93	30	buka	
13	16	46	29	buka	
14	17	18	29	buka	
15	18	11	28	buka	
16	19	6	28	buka	
17	20	6	27	buka	
18	21	7	28	tutup	_
19	22	8	27	tutup	
20	23	3	26	tutup	

Dari hasil pengujian dapat diambil kesimpulan bahwa:

Gorden akan membuka jika

- 1. Jam diatas jam 5.00 dan dibawah jam 18.00
- 2. Intensitas cahaya kurang dari 6 lux dan suhu diatas 32  $^{\rm o}{\rm C}$
- 3. Prioritas utama dari membuka gorden adalah jam pada point 1, jika jam telah sesuai dengan permintaan maka prioritas ke 2 adalah besarnya cahaya yang masuk. Jadi jika jam kurang dari jam 5.00 dan lebih dari jam 18.00 maka gorden tetap menutup meskipun intensitas cahaya lebih dari 6 lux, yang pada saat itu adalah pada malam hari yang bisa saja cahaya tersebut dari sinar lampu.
- 4. Selain dari kondisi diatas gorden akan menutup.

## 4.2 Analisis Hasil Akhir Alat

- Untuk membaca intensitas cahaya digunakan sensor LDR sedangkan untuk membaca suhu digunakan sensor LM35
- Untuk memproses hasil pembacaan sensor digunakan mikrokontroller
   ATMega16.
- RTC DS1302 merupakan rangkaian driver jam dan tanggal yang dilengkapi dengan battery backup lithium sebesar 3 volt sehingga selalu up to date meskipun sumber utama terputus.

- Sebagai penggerak motor digunakan IC L293D
- Motor yang digunakan sebagai penggerak adalah motor DC
- Membuka dan menutupnya gorden disebabkan 3 faktor yaitu jam, banyaknya intensitas cahaya dan suhu ruang.
- Gorden akan membuka jika jam > 5.00 dan jam <18.00 atau intensitas cahaya >= 6 lux atau suhu > 32 °C
- RTC DS1302 membutuhkan tegangan battery back up sebesar 2.7 -3.3 volt, apabila tegangan kurang dari yang tersebut maka RTC tidak dapat mempertahankan setting jika tegangan utama terputus. Untuk itu pada rangkaian RTC dipasang battery lithium sebesar 3 volt.
- Tegangan referensi untuk ADC adalah 5 volt, pemakaian tegangan kurang dari nilai tersebut dapat mengakibatkan akurasi sensor tidak tepat dan jika lebih maka mikrokontroller dapat rusak.
- Penggunaan resistor pada rangkaian pembagi tegangan LDR harus bernilai 150 ohm jika lebih atau kurang akan mempengaruhi tegangan keluaran dari sensor yang berakibat pada tidak tepatnya nilai intensitas cahaya.
- ATMega16 membutuhkan *Supply* tegangan 4,5-5,5V sehingga untuk memenuhi hal tersebut dipasang regulator I M7805